

Parciální diferenciální rovnice
Vlnová rovnice
Seminář 10

7.5. 2019

Vlnová rovnice

• Úloha

V oblasti $\Omega=(a, b) \times (0, T)$, kde $a, b, T \in \mathbb{R}$, $a < b$, $T > 0$ je dána $\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = c^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + f(x, t)$, $c \in \mathbb{R}$, $c > 0$

$$\Omega=(a, b) \times (0, \infty)$$

s **počátečními** podmínkami ($t=0$, $x \in \langle a, b \rangle$)

$$u(x, 0) = \varphi(x), \quad \frac{\partial u}{\partial t}(x, 0) = \psi(x)$$

a **okrajovými** podmínkami ($x=a$, $x=b$, $t \geq 0$)

$$u(a, t) = \alpha(t), \quad u(b, t) = \beta(t)$$

• Postup řešení

– Ověření **podmínek souhlasu** v bodech $[x=a, t=0]$ a $[x=b, t=0]$:

$$\varphi(a) = \alpha(0), \quad \psi(a) = \alpha'(0) \quad \text{a} \quad \varphi(b) = \beta(0), \quad \psi(b) = \beta'(0)$$

– Volba časového prostorového **kroku h** a časového **kroku τ** a ověření **stability**:
explicitní - stabilní při $\frac{c\tau}{h} \leq 1$, implicitní - stabilní $\forall \tau, h$ (nepodmíněně)

– Volba **numerické metody**: **explicitní** nebo **implicitní metoda sítí**.

– Se zvolenými kroky h, τ **vytvoříme síť**: uzly sítě jsou body $P_i^{(k)} = [x_i, t_k]$, $x_i = a + ih$, $t_k = \tau k$.
Množina uzlů $P_i^{(k)}$ tvoří při pevném k tzv. **k-tou časovou vrstvu**.

Numerické řešení jsou vypočítané hodnoty $U_i^{(k)}$ přibližné hodnoty $u(P_i^{(k)})$ v uzlech sítě.
Hodnoty $U_i^{(k)}$ určíme ve směru rostoucího t , po jednotlivých časových vrstvách.

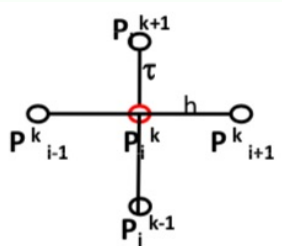
Nahrazení derivací v jednom uzlu: $\mathbf{P}_i^k = \mathbf{P}[x_i, t^k]$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = c^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + f(x, t)$$

Druhé derivace - **centrálně**

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = \frac{u(P_i^{k-1}) - 2u(P_i^k) + u(P_i^{k+1}))}{\tau^2} + O(\tau^2)$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = \frac{u(P_{i-1}^k) - 2u(P_i^k) + u(P_{i+1}^k))}{h^2} + O(h^2)$$



Explicitní schéma

Dosazením do rovnice a upravením dostaneme:

$$\frac{U_i^{k-1} - 2U_i^k + U_i^{k+1}}{\tau^2} = c^2 \frac{U_{i-1}^k - 2U_i^k + U_{i+1}^k}{h^2} + f(x_i, t^k)$$

$$U_i^{k-1} - 2U_i^k + U_i^{k+1} = \frac{c^2 \tau^2}{h^2} (U_{i-1}^k - 2U_i^k + U_{i+1}^k) + \tau^2 f(x_i, t^k)$$

$$U_i^{k+1} = \frac{c^2 \tau^2}{h^2} (U_{i-1}^k + U_{i+1}^k) + 2 \left(1 - \frac{c^2 \tau^2}{h^2}\right) U_i^k - U_i^{k-1} + \tau^2 f(x_i, t^k)$$

explicitní schéma pro $k \geq 2$,
 $i = 1, \dots, n-1$

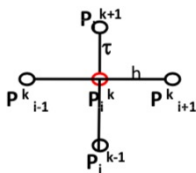
stabilní při $\frac{c^2 \tau^2}{h^2} \leq 1$

Výpočet:

$$U_i^0 = \varphi(x_i) \quad i = 0, \dots, n \quad \text{počáteční podmínka}$$

$$U_0^k = \alpha(t^k) \quad k = 0, \dots \quad \text{okrajová podmínka}$$

$$U_n^k = \beta(t^k) \quad k = 0, \dots \quad \text{okrajová podmínka}$$



$k = 1?$

První časová vrstva \mathbf{U}_i^1 s chybou $\mathcal{O}(\tau)$

$$\text{Počáteční podmínka: } \frac{\partial u}{\partial t}(x, 0) = \psi(x)$$

Nahradíme derivaci $\frac{\partial u}{\partial t}(x, 0)$ pro $t = 0$ dopřednou diferencí:

$$\underbrace{\frac{\partial u}{\partial t}(x_i, 0)}_{\psi(x_i)} = \frac{U_i^1 - \overbrace{U_i^0}^{\varphi(x_i)}}{\tau} + \mathcal{O}(\tau)$$

$$\boxed{\mathbf{U}_i^1 = \varphi(\mathbf{x}_i) + \tau\psi(\mathbf{x}_i)}$$

Příklad 1

Je dána smíšená úloha pro vlnovou rovnici:

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = 4 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}, \quad x \in (0, 1), \quad t > 0$$

počáteční podmínky

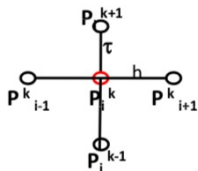
$$\left. \begin{array}{l} u(x, 0) = 0 \\ \frac{\partial u}{\partial t} = x(2 - x) \end{array} \right\} x \in \langle 0, 1 \rangle$$

okrajové podmínky

$$\left. \begin{array}{l} u(0, t) = t \\ u(1, t) = t \end{array} \right\} t \geq 0$$

1. Ověření podmínek souhlasu.
2. Volba h, τ : $h = 0.2$, $\tau = 0.1$ a ověření stability.
3. Zadaný bod $A = [0.8, 0.2]$. Výpočet $U(A)$.

	x_i	0	0.2	0.4	0.6	0.8	1
$t = 0$	U_i^0				*	$U(E)$	*
$t = 0.1$	U_i^1				$U(B)$	$U(C)$	$U(D)$
$t = 0.2$	U_i^2					$U(A)$	



Příklad 2

Je dána smíšená úloha pro vlnovou rovnici:

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = \frac{9}{4} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + 2(x + t) \quad x \in (0, 7), \quad t > 0$$

počáteční podmínky

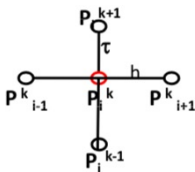
$$\left. \begin{aligned} u(x, 0) &= x - 5 \\ \frac{\partial u}{\partial t} &= 2x \end{aligned} \right\} x \in \langle 0, 7 \rangle$$

okrajové podmínky

$$\left. \begin{aligned} u(0, t) &= -5 \\ u(1, t) &= 14t + 2 \end{aligned} \right\} t \geq 0$$

1. Ověření podmínek souhlasu.
2. Volba h, τ : $h = 1$, $\tau = 0.5$ a ověření stability.
3. Zadaný bod $A = [2, 1.5]$. Výpočet $U(A)$.

	x_i	0	1	2	3	4
$t = 0$	U_i^0	*	*	*	*	*
$t = 0.5$	U_i^1	*	*	U(E)	*	*
$t = 1$	U_i^2		U(B)	U(C)	U(D)	
$t = 1.5$	U_i^3			U(A)		



První časová vrstva s chybou $\mathcal{O}(\tau^2)$

$$u(P_i^1) \stackrel{\text{Taylor}}{\approx} u(P_i^0) + \tau \frac{\partial u}{\partial t}(P_i^0) + \frac{\tau^2}{2} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}(P_i^0) + \mathcal{O}(\tau^3) \Rightarrow$$

$$\frac{\partial u}{\partial t}(P_i^0) = \frac{u(P_i^1) - u(P_i^0)}{\tau} - \frac{\tau}{2} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}(P_i^0) + \mathcal{O}(\tau^2) = \psi(x_i)$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2}(P_i^0) = c^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}(P_i^0) + f(P_i^0) \Rightarrow$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2}(P_i^0) = c^2 \frac{u(P_{i-1}^0) - 2u(P_i^0) + u(P_{i+1}^0))}{h^2} + f(P_i^0) + \mathcal{O}(h^2)$$

$$u(P_i^0) = \varphi(x_i)$$

$$\frac{u(P_i^1) - \varphi(x_i)}{\tau} - \frac{\tau}{2} \left(c^2 \frac{\varphi(x_{i-1}) - 2\varphi(x_i) + \varphi(x_{i+1}))}{h^2} + f(P_i^0) \right) = \psi(x_i)$$

$$U_i^1 = \frac{c^2 \tau^2}{2h^2} \varphi(x_{i-1}) + \left(1 - \frac{c^2 \tau^2}{h^2}\right) \varphi(x_i) + \frac{c^2 \tau^2}{2h^2} \varphi(x_{i+1}) + \tau \psi(x_i) + \frac{\tau^2}{2} f(P_i^0)$$

Implicitní schéma

Odvození: v uzlu $P_i^{(k)}$ nahradíme druhou derivaci u_{tt} centrálně, druhou derivaci u_{xx} kombinací centrálních náhrad v časových vrstvách $t-1, t+1$:

$$\frac{U_i^{k+1} - 2U_i^k + U_i^{k-1}}{\tau^2} = \frac{c^2}{2} \left[\frac{U_{i+1}^{k-1} - 2U_i^{k-1} + U_{i-1}^{k-1}}{h^2} + \frac{U_{i+1}^{k+1} - 2U_i^{k+1} + U_{i-1}^{k+1}}{h^2} \right] + f(x_i, t^k)$$

$$-\frac{c^2 \tau^2}{2} \frac{U_{i+1}^{k+1} - 2U_i^{k+1} + U_{i-1}^{k+1}}{h^2} + U_i^{k+1} = \frac{c^2 \tau^2}{2} \frac{U_{i+1}^{k-1} - 2U_i^{k-1} + U_{i-1}^{k-1}}{h^2} - U_i^{k-1} + 2U_i^k + \tau^2 f(x_i, t^k)$$

$$-\frac{c^2 \tau^2}{2h^2} U_{i-1}^{k+1} + \left(1 + \frac{c^2 \tau^2}{h^2}\right) U_i^{k+1} - \frac{c^2 \tau^2}{2h^2} U_{i+1}^{k+1} = \frac{c^2 \tau^2}{2h^2} (U_{i-1}^{k-1} + U_{i+1}^{k-1}) - \left(1 + \frac{c^2 \tau^2}{h^2}\right) U_i^{k-1} + 2U_i^k + \tau^2 f(x_i, t^k)$$

tj. maticově ($\sigma^2 = \frac{c^2 \tau^2}{h^2}$)

$$\begin{pmatrix} 1 + \sigma^2 & -\frac{\sigma^2}{2} & 0 & \dots & 0 \\ -\frac{\sigma^2}{2} & 1 + \sigma^2 & -\frac{\sigma^2}{2} & 0 & \vdots \\ 0 & -\frac{\sigma^2}{2} & 1 + \sigma^2 & -\frac{\sigma^2}{2} & 0 \\ \vdots & & \ddots & \ddots & -\frac{\sigma^2}{2} \\ 0 & \dots & 0 & -\frac{\sigma^2}{2} & 1 + \sigma^2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} U_1^{k+1} \\ U_2^{k+1} \\ \vdots \\ U_{n-2}^{k+1} \\ U_{n-1}^{k+1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \overbrace{\frac{\sigma^2}{2} (U_0^{k-1} + U_2^{k-1}) - (1 + \sigma^2) U_1^{k-1}}^{\text{hodnoty vrstvy } k-1} & \overbrace{+ 2U_1^k}^{\text{hodnoty vrstvy } k} & + \tau^2 f(x_1, t^k) & \overbrace{+ \frac{\sigma^2}{2} U_0^{k+1}}^{\text{okrajová podm.}} \\ \frac{\sigma^2}{2} (U_1^{k-1} + U_3^{k-1}) - (1 + \sigma^2) U_2^{k-1} & + 2U_2^k & + \tau^2 f(x_2, t^k) & \\ \vdots & \vdots & \vdots & \\ \frac{\sigma^2}{2} (U_{n-3}^{k-1} + U_{n-1}^{k-1}) - (1 + \sigma^2) U_{n-2}^{k-1} & + 2U_{n-2}^k & + \tau^2 f(x_{n-2}, t^k) & \\ \frac{\sigma^2}{2} (U_{n-2}^{k-1} + U_n^{k-1}) - (1 + \sigma^2) U_{n-1}^{k-1} & + 2U_{n-1}^k & + \tau^2 f(x_{n-1}, t^k) & + \frac{\sigma^2}{2} U_n^{k+1} \end{pmatrix}$$